Active Clamp Forward 컨버터 설계 방법 및 제어기 설계

박해찬, 김래영 한양대학교 에너지전력전자연구실

Design Methodology for Active Clamp Forward Converter and Controller Design

Hae-Chan Park, Rae-Young Kim Department of Energy Power Electronics Control System Lab, Hanyang University

ABSTRACT

본 논문은 ACF(Active Clamp Forward) 컨버터 설계 시 발 생하는 오차를 줄이고, 스위칭 소자의 스트레스 및 컨버터의 운용 범위를 고려한 설계 방법을 제안한다. 기존의 ACF 컨버 터 설계에서는 소자의 기생 특성과 변압기의 누설 인덕턴스를 고려하지 않아 설계 오차가 발생하는 단점이 있다. 이를 해결 하기 위해 본 논문에서는 변압기의 임피던스와 소자의 기생 특 성을 포함한 정밀한 설계 방법을 제안하며, 컨버터의 입출력 관계, 스위칭 소자의 스트레스, 그리고 운용 범위를 광범위하게 분석하여 설계 오차를 최소화하는 전략을 도입한다. 또한, 본 연구는 small-signal 모델 구현과 이를 기반으로 한 제어기 설 계 방법에 대해서도 소개한다. 제안된 설계 접근법은 이론적 분석과 시뮬레이션 비교, 실험적 검증을 통해 그 타당성을 입 증하며, 이 과정에서 제어기의 정확성 검증 또한 이루어진다. 이러한 방식은 설계 오차를 현저히 줄이는 데 중점을 두어 ACF 컨버터 설계의 정밀도를 향상시키고, 컨버터의 신뢰성을 더욱 강화한다.

1. 서론

전기자동차(EV)의 Auxiliary Power Module(APM)용 컨버 터는 200V-500V의 전압 범위를 입력으로 받아 9V-18V로 변 환해야 한다. 이는 컨버터의 매우 넓은 입출력 게인과 고강압 을 요구하는 사양이다. 그리고 Zero Voltage Switching(ZVS) 동작을 통해 고효율을 달성하며, 적은 순환 전류, 적은 수의 전 력 반도체 소자를 사용해 저비용과 고밀도를 달성하는 Active Clamp Forward(ACF) 컨버터가 APM용으로 많이 채택되고 있 다. 설계 시 소자의 스펙이 과도하면 비용과 크기가 증가하고, 부족하면 소자가 손상될 위험이 있다. 따라서 컨버터의 정확한 설계는 중요하며, 이는 시행착오를 줄이고 개발 시간을 단축하 는 데 필수적이다. 이에 따라 ACF 컨버터 파라미터 설계와 분 석에 관한 연구가 오래전부터 진행되어 왔다^{[1]-[2]}. 참고 논문 [1]에서는 ACF 컨버터의 정상 상태 동작을 8개의 구간으로 나 누어 분석했다. 이 연구들은 최대 듀티 비를 0.45로 제한하고, 이를 바탕으로 변압기의 턴비를 정밀하게 계산했다. 또한, 출력 필터와 ZVS 구현을 위한 공진 인덕터를 설계하여 효율적인 동 작을 달성했다. 참고 논문 [2]은 정상 상태 동작을 10개 구간으 로 나누어 분석했다. 이들 연구에서는 최대 듀티 비를 0.5로 설 정하고, 스위치의 off시 전압을 제한하는 설계 제약 조건을 도 입하여 스위치의 안전성을 보장하려 했다. 또한, ZVS 조건을 만족시키기 위한 공진 회로와 출력 필터를 설계하여 안정적인 동작과 높은 효율성을 달성하고자 했다. 그러나 이 방법들은 최대 듀티 비를 0.5로 제한하여 실제 ACF 컨버터의 이용율을 제한했다. 또한, 이상적인 수식에 기반한 설계 접근법은 실제 운용 시 다양한 비이상적 조건을 충분히 반영하지 못해 설계 값과 실제 운용 값 사이에 큰 오차를 초래할 수 있다. 부하 저 항을 DC 저항으로 계산하기 때문에 설계 듀티 비와 실제 듀티 비 간의 오차가 발생하며, 이는 컨버터의 성능 예측을 어렵게 하고 시스템 신뢰성을 낮출 수 있다.

본 논문에서는 이러한 단점을 인식하고, ACF 컨버터의 실 제 성능에 더 근접한 결과를 도출하기 위한 새로운 설계 방법 을 제시한다. 이를 위해 최대 듀티 비와 관련된 제한을 다른 관점에서 제시하고, 변압기 턴비 및 출력 필터 설계에 있어 실 제 운용 조건을 더욱 정밀하게 반영하였다. 또한, 제안된 설계 방법을 통해 얻은 결과를 바탕으로 한 Average 모델을 제안하 고, 이를 통해 컨버터의 제어기 설계에 대해서도 논의한다. 이 과정을 통해, 본 논문은 실제 응용에서 ACF 컨버터의 성능과 신뢰성을 향상시킬 수 있는 구체적인 방안을 제공한다.

2. 제안하는 방법

2.1 ACF 컨버터 설계 절차



그림 1 센터탭 변압기를 적용한 Active Clamp Forward 컨버 터

Fig. 1 Active Clamp Forward Converter Circuit with Center-Tap Transformer Structure

APM 어플리케이션에 적용된 토폴로지는 그림 1과 같이 ACF 컨버터로 선정하였다. 1차측의 구성은 주 스위치(Q₁), 보 조 스위치(Q₂), 클랩프 커패시터(C_{c1})와 누설 인덕턴스(L_{lkg})를 포함하는 변압기의 1차측과 연결된다. 그리고 2차측은 변압기 가 센터텝 구조를 가지며, 정류 다이오드 D₁, D₂와 출력 필터 (L_o, C_o)로 구성된다.

본 논문은 정상 상태 모드의 분석을 깊게 다루지 않으며, 이 미 참고문헌 [1]-[2]에서 상세한 분석을 다뤘기 때문에, 본 연

구는 1장에서 지적된 문제점들에 대한 해결책을 제시하는 데 중점을 둔다. 문제 해결을 위해 첫째, 정확한 입출력 게인을 통 해 구성 요소들의 스트레스와 응답 특성을 더 정밀하게 분석하 고 구현한다. 둘째, 스위치 스트레스를 더 정확히 계산하여 고 려하고, ACF 컨버터의 듀티 제한을 넓혀 이용률을 향상시키는 방안을 제안한다. 이를 달성하기 위해, 출력 저항(R_o)을 AC 등 가 저항(R_{ac})으로 변환하고, 변압기의 누설 인덕턴스로 인해 2 차측으로 전달되지 못하는 성분을 계산하여 설계를 최적화 한 다. 부하저항을 AC 등가모델로 변환하는 과정은 컨버터의 성 능과 효율성을 최적화하고, 컨버터의 동작을 보다 정확하게 예 측하고 분석하기 위해 필수적이다. 설계의 정확성을 높이기 위 해 Ro을 Rac로 변환하여 적용한다. 추가로 변압기의 Lm과 Llkg 값을 포함하여 입출력 게인과 실제 적용되는 턴비로 계산한다. Rac는 First hamonic Fundamental 방법에 의해 사각파 전압을 정현파로 모델링하는 과정을 통해 얻을 수 있다. R₀를 AC 등 가모델로 변환하면 식(1)과 같다.

$$R_{ac} = \frac{8R_o}{\pi^2} \tag{1}$$

변압기의 L_m, L_{lkg}의 성분과 R_{ac}을 적용한 1차측에서 2차측으 로 전달되는 턴비(n_{rea})는 식(2)과 같다.

$$n_{real} = \frac{2j\omega L_m L_r + (L_m + L_r)R_{ac}N^2}{L_m R_{ac}N^2}$$
(2)

여기서 N은 변압기의 물리적 턴비 그리고 ω는 스위칭 주파 수의 각주파수인 2πf_s이다.

클램프 커패시터의 기생저항(R_{cl}), 스위치의 on저항(R_{ds(on})), 변압기 동손(R_w), 그리고 출력 인덕터 기생저항(R_{Lo})을 적용한 실제 듀티(D_{real})는 식(3)로 표현되고, 실제 스위치의 off시에 걸 리는 전압(V_{real,Qloff,ds})은 식(4)와 같다.

$$D_{real} = \frac{(V_o + V_{fd} + R_{Lo}I_o)n_{real}}{2(V_{in} - (R_{ds(on)} + R_w + R_d)I_{o,avg})}$$
(3)

$$V_{real,Qloff,ds} = V_{in} + V_{in} \frac{D_{real}}{1 - D_{real}}$$
(4)



그림 2 제안하는 ACF 컨버터 설계 절차 Fig. 2 Proposed ACF Converter Design Procedure

식(3), 식(4)을 반영한 ACF 컨버터의 입출력 게인은 식(5) 와 같이 구할 수 있다.

$$G_{real} = \frac{v_o}{V_{in}} = \frac{2D_{real}}{n_{real}}$$
(5)

그림 2는 식(1)-(5)을 반영한 ACF 컨버터의 설계 절차를 보 여준다. 이 설계 절차는 본 논문에서 제안된 ACF 컨버터의 설 계 과정을 나타낸다.

2.1.1 Step 1 : Selection of Transformer Turn Ratio

변압기의 턴비 결정은 설계 과정의 Step 1로서, 첫 번째 조 건은 V_{Qloff,ds}에 대한 제한 조건을 설정하는 것이며, 변압기의 턴비에 따라 변화하는 V_{Qloff,ds}의 값을 검토하여 이를 기준으로 적절한 변압기 턴비를 선정한다. 두 번째로는 ACF 컨버터의 동작 듀티 범위를 너무 낮은 영역으로 선정하지 않게 하는 것 이다.

이 단계에서는 아직 변압기의 파라미터 값이 선정되지 않았 기 때문에 ideal한 수식을 사용하여 설계를 진행한다. 사용되는 수식은 다음과 같다.

$$D_{ideal} = \frac{(V_o - V_{fd})N}{2V_{in}} \tag{6}$$

$$V_{in,\min}, V_{Qloff,ds} = V_{in,\min} + V_{in,\min} \frac{D_{\max(V_{in,\min})}}{1 - D_{\max(V_{in,\min})}}$$
 (7)

$$V_{in,\max}, V_{Qloff,ds} = V_{in,\max} + V_{in,\max} \frac{D_{\min(V_{in,\max})}}{1 - D_{\min(V_{in,\max})}}$$
 (8)

2.1.2 Step 2 : Selection of Transformer Magnetizing and Leakage Inductance

Step 2에서는 ZVS 동작을 달성하기 위한 공진 파라미터, 즉 최대 L_m과 최소 L_{lkg}를 계산한다. 스위치의 출력 커패시터(C_{oss}) 로 사용되는 공진 커패시터는 소자의 데이터시트를 참조하여 선정한다. ZVS를 달성하기 위한 첫 번째 조건으로는, Q₁이 on 이 될 때 L_{lkg}에 흐르는 전류(i_{Llkg,Q1(on})), 즉 Q₂가 off가 되고 deadtime 이후 인 i_{Llkg} 값이 음수가 되어야 한다는 점이다. 이 는 i_{Llkg}가 음수인 상황에서 Q₁이 아직 on이 되지 않았기 때문 에, Q₁의 내부 다이오드가 도통 상태에 있다는 것을 의미한다. 따라서, Q₁이 on이 되는 시점에서, ZVS 동작이 발생하게 된다. 두 번째 조건은 Q₁이 on이 되는 시점의 L_{lkg}의 에너지가 Q₁이 off되는 시점에서 C_{oss}에 충전된 에너지보다 커야 한다는 점이 다. L_m의 최대 값과 L_{lkg}의 최소값의 수식은 다음과 같다.

$$L_{m,\max} < \frac{N(V_o - V_{fd})T_s}{2L_m} \frac{I_{o,avg}(N - n_{real})}{n_{real}N}$$
(9)

$$L_{lik,\min} < \frac{2C_{oss}V_{Qloff,ds}^2}{i_{Llkg,Ql(on)}^2}$$
(10)

2.1.3 Step 3 : Check Switch Stress and Operating Duty Range

Step 3에서는 Step 2에서 결정된 Lm과 L_{kg}를 활용하여 Step 1에서 도출한 이상적인 변압기 턴수비에 따른 스위치의 스트레 스와 듀티 동작 범위를 본 논문에서 제안하는 식(1)-(5)을 활 용하여 재계산한다. 이 과정에서 V_{real,Qloff,ds}의 값이 750V를 초 과하거나 D의 동작 범위가 너무 낮게 설정되는 경우, N을 조 정하고 다시 Step 2로 돌아가 해당 단계를 재실행한다.

2.1.4 Step 4 : Selection of Clamp Capacitance and Output Inductance

Step 4에서는 C_d과 L_o를 설계한다. C_d은 공진 회로에 영향 을 주지 않기 위해 충분히 큰 전압원으로 기능할 수 있도록, 그 커패시턴스를 최초 10배 이상으로 선정한다.

그리고 출력 필터의 경우 벅컨버터와 동일한 방법 및 동일 한 수식을 통해 얻을 수 있다.





Fig. 3 Current Flow in ACF Converter



그림 4 기생성분을 포함한 ACF 컨버터 소신호 모델 Fig. 4 Small-Signal Model of the ACF Converter with Resistive Parasitics

그림 3은 ACF 컨버터의 주 스위치의 ON-OFF 시 동작을 나타낸 것이다. 이때의 동작 특성을 고려하여 다음 그림 4와 같이 소신호 모델을 구할 수 있다.

그리고 제어기는 Two-Loop 시스템을 가지며, Inner Loop에 전류 제어기, Outer Loop에 전압 제어기로 구성된다. 제어기의 전달함수는 식 (11), 식 (12)와 같다.

$$C_i(s) = \frac{8.1296 \times 10^5}{s(s+1.128 \times 10^5)}$$
(11)

$$C_v(s) = \frac{12743(s+13.79)}{s(s+181.1)}$$
(12)



3. 실험



그림 5 정상 상태에서 ZVS 동작 파형 Fig. 5 ZVS operating waveform in steady state

그림 5는 최대 전력 조건에서 정상 상태일 때 Q₁의 ZVS 동 작 파형을 보여준다. Q₁의 on 시점에서 I_{Llkg}는 음의 값을 나타 내며, V_{Ql,ds}가 0V에 도달한 후 V_{Ql,gs}가 on 상태가 되는 것을 확인할 수 있다. 이러한 관찰은 ZVS 동작이 성공적으로 수행 되었음을 시사한다. 따라서, 본 연구에서 사용된 ZVS 기법은 고효율 스위칭 동작을 위한 핵심 전략으로 간주될 수 있다.



그림 6 출력 990W에서 전압 Step 가변시 응답 파형 Fig. 6 Experimental waveform with variable voltage step at output power 990W

그림 6은 전적으로 저항 부하를 사용한 실험의 결과를 보여 준다. 이 실험에서는 부하 저항을 0.32 Ω에 연결하고, 전압 지 령치를 9V에서 18V로 스텝 함수로 변화시켰다. 실험 결과는 오버슈트 없이 안정적인 제어가 가능함을 시사하며, 이를 통해 제안된 제어기 설계의 정확성과 신뢰성이 입증된다.

4. 결론

본 논문은 ACF 컨버터의 설계 정확도를 향상시키기 위해 부하 저항을 AC 등가 모델로 전환하고 변압기 임피던스를 반 영한 새로운 설계 방식을 도입했다. 이 방식은 단순히 설계의 정확성을 높이는 것을 넘어서, 컨버터의 이용율을 향상시키고 스위치에 걸리는 전압 스트레스를 정확하게 계산하여 스위치 선정에 도움을 줄 수 있다. 기존의 듀티 비율 0.5 이하로 제한 되었던 동작 범위를 넘어서, 동작 범위를 확장하여 컨버터의 성능을 최적화한다. 제안된 설계 방식의 타당성을 입증하기 위 해, 전체 부하 조건에서 ZVS 동작을 확인하고, 실험 및 시뮬레 이션을 통해 얻은 듀티 비율과 스위치의 전압 스트레스 값을 비교 분석하였으며, 이를 통해 설계 방정식의 정확성과 신뢰성 을 확인했다.

본 논문은 2024년도 정부(산업통상자원부)의 재원으로 한 국에너지기술평가원의 지원(20212020800020, 통합형 최적설 계 플랫폼 기반 초고효율 전력변환시스템 개발)과 산업통 산자원부의 재원으로 한국에너지기술평가원(KETEP)의 지 원을 받아 수행된 연구임(No. 2018201010650A)

참 고 문 헌

- [1] S. -S. Lee, S. -W. Choi and G. -W. Moon, "High-Efficiency Active-Clamp Forward Converter With Transient Current Build-Up (TCB) ZVS Technique," in IEEE Transactions on Industrial Electronics, vol. 54, no. 1, pp. 310–318, Feb. 2007.
- [2] Bor-Ren Lin, Kevin Huang and David Wang, "Analysis, design, and implementation of an active clamp forward converter with synchronous rectifier," in IEEE Transactions on Circuits and Systems I: Regular Papers, vol. 53, no. 6, pp. 1310–1319, June 2006.